14+

Quickstart Anleitung

Micro Quadrocopter

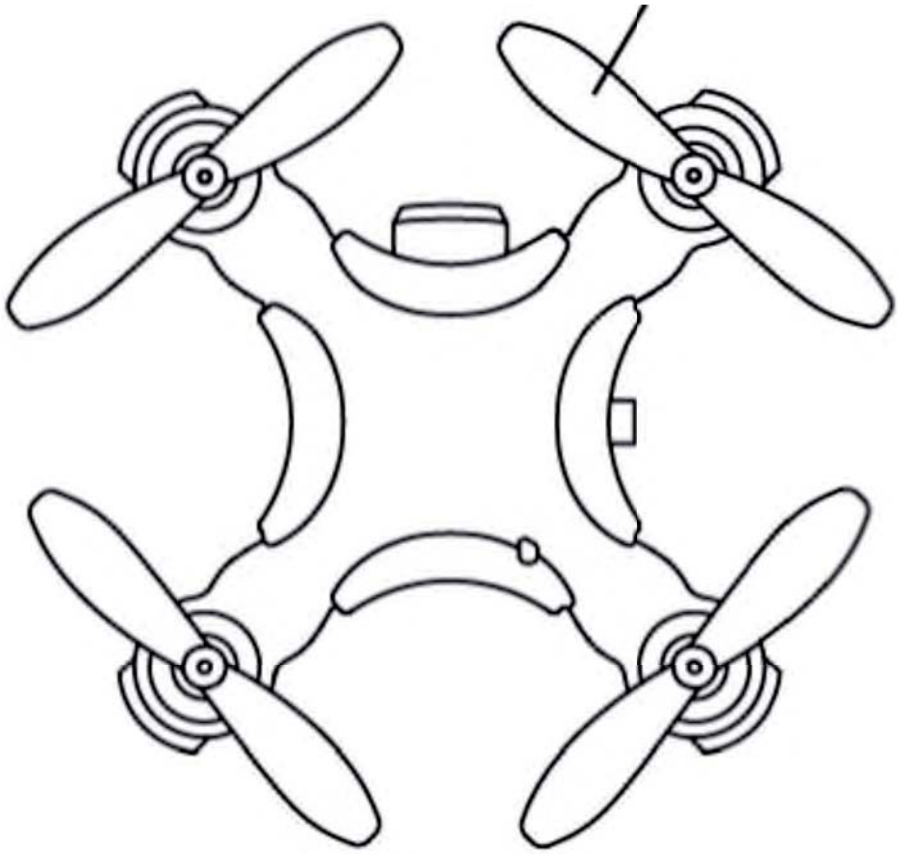
CX-10W

(WIFI)

Bitte lesen Sie diese Anleitung sorgfältig durch bevor Sie fliegen.

1. Inhalt

Propeller



Ersatzropeller



USB-Ladekabel



2. WiFi Verbindung und App Steuerung

A. App für Ihr Mobilgerät IOS Apple oder Android

1. Download und Installation der Software

Bitte laden Sie die App „CX-10wifi“ (QR-Code) im Appstore ihres Mobilgerätes.

B.WiFi Verbindung herstellen

1.Schalten Sie den Powerschalter oberhalb der Ladebuchse ein. Die blaue LED auf dem Copter leuchtet, die Positions-LED blinken.

2. Öffnen Sie die WiFi Verbindungseinstellungen Ihres Mobilgerätes und wählen Sie „CX-10wifixxx“ als Verbindung aus. Nach erfolgreichem Verbindungsaufbau schließen Sie die Einstellungen wieder.

3.Öffnen Sie die CX-10wifi App und drücken Sie „Play“ zum Aufrufen des Kontrollbildschirms . Die blaue LED blinkt nun und die Positions LED leuchten dauernd. Bitte bleiben Sie von Funkquellen in Ihrer Nähe fern, um ungestört zu fliegen.

IOS APP

GooglePlay

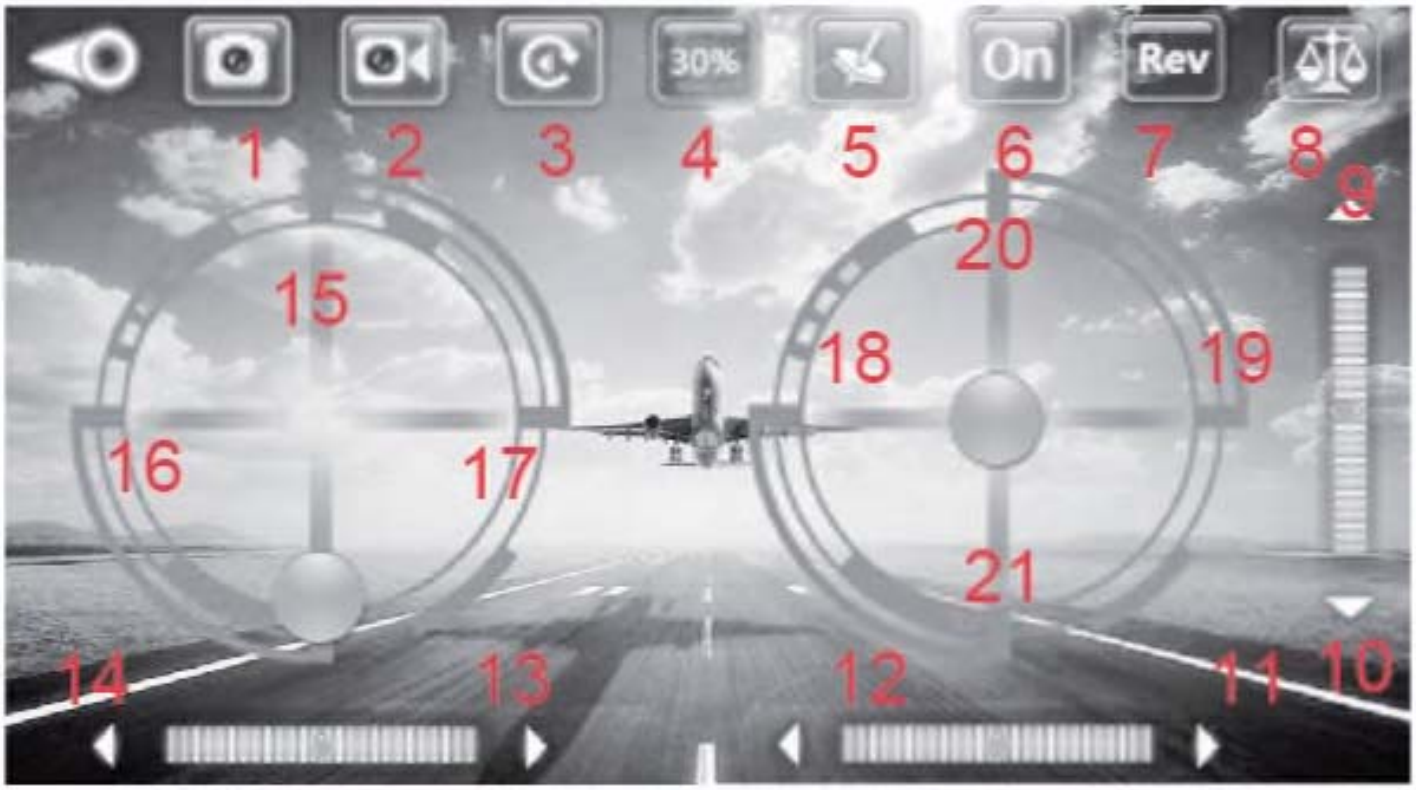


Startbildschirm



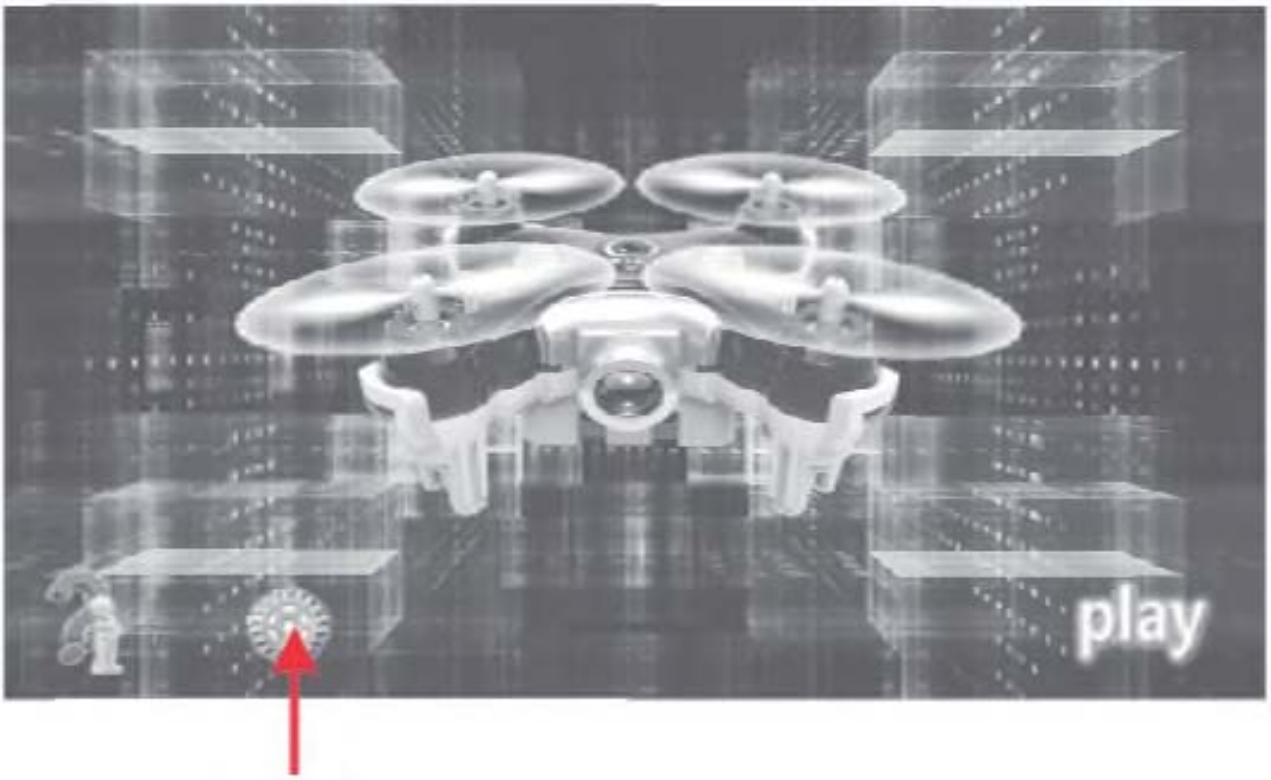
Kontrollbilschirm

3.Kontrollbilschirm Funktionen

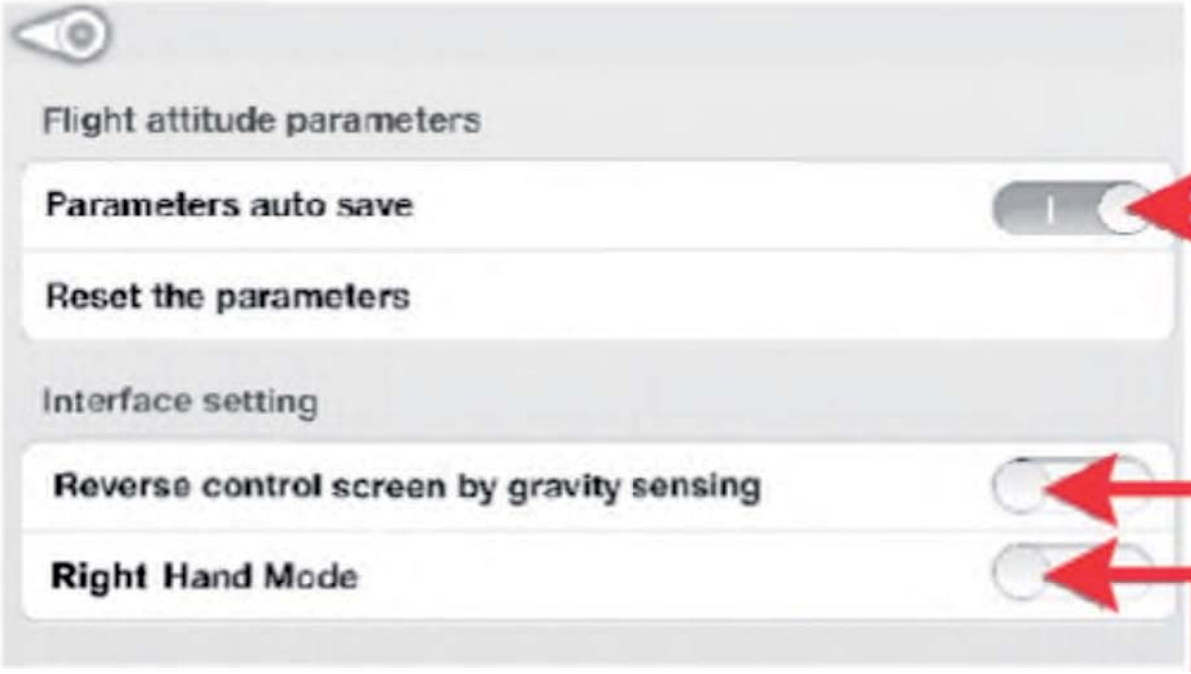


I.Fotoaufnahme 2.Videoaufnahme 3. Fotos/Videos anschauen 4. Geschwindigkeit 5.Gyro Modus 6.Kontrollen Ein-/Ausblenden interface 7. Headless Modus 8. Kalibrierung 9/10.Vorwärts /Rückwärts Trimmung 12/11.Links/Rechts-Flug-Trimmung 14/13. Drehung Links/Rechts Trimmung 15. Höhenkontrolle 16/17. Drehung Links/Rechts 18/19. Flugkontrolle Links/Rechts 20/21 Flugkontrolle Vorwärts/Rückwärts.

4.Systemeinstellungen



Für die Systemeinstellungen das Zahnrad auswählen.



Flug einstellungen speichern (standard)

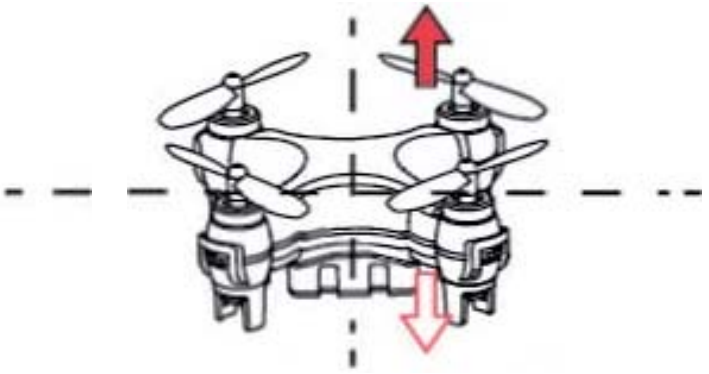
Steuerungs Umkehr (standard)

Links/Rechts Steuerung (Standard ist Mode 2, wenn eingeschaltet Mode 1).

5. Flugkontrollen

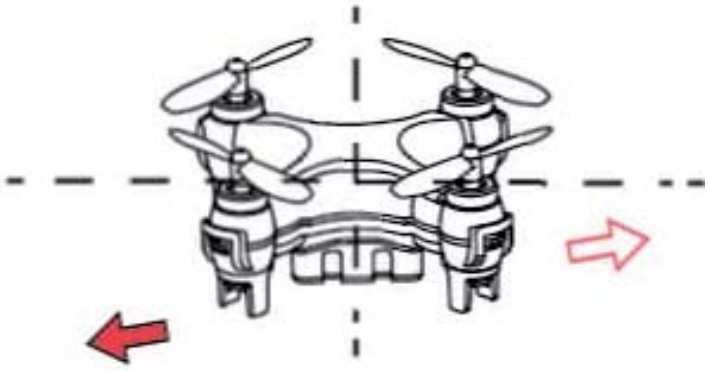
1.Manuelle Flugkontrolle (hier MODE 2, die Kamera ist in Flugrichtung vorne)



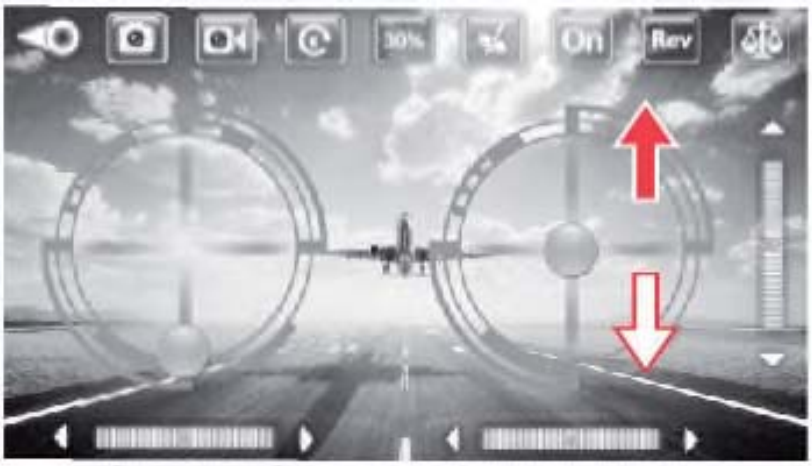


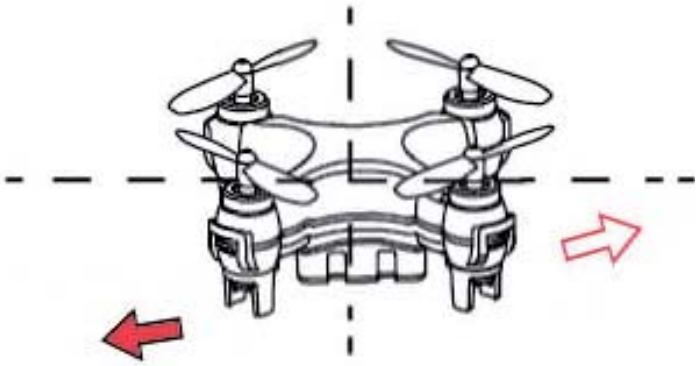
(1) Höhenkontrolle: Drücken Sie den Kontrollball und schieben ihn hoch, die Motoren drehen schneller und der Copter steigt. Je höher Sie den Ball schieben, desto schneller drehen sich die Propeller und der Copter steigt weiter. Schieben Sie den Ball nach unten und der Copter sinkt.





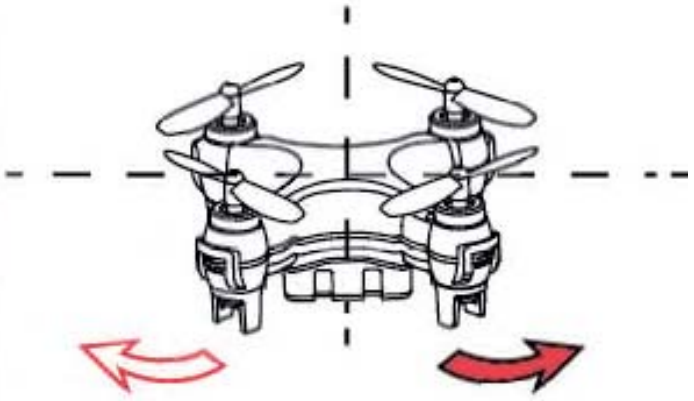
(2) Seitwärtsflug (links/rechts): Wenn der Kontrollball seitwärts geschoben wird, folgt der Copter der entsprechenden Richtung.





(3)Vorwärts/Rückwärtsflug: Wenn der Copter vorwärts oder rückwärts fliegen soll, schieben Sie den Ball hoch oder runter.





(4) Drehung Links/Rechts: Wenn Sie den Kontrollball nach links oder rechts bewegen, führt der Copter eine Links- oder Rechts-drehung aus.

2.Gravity Modus (Steuerung befindet sich im Mode 2)
Wählen Sie den Gravity Modus um den Copter mit der Bewegung Ihres Mobilgerätes zu fliegen. Der Modus ist ausgewählt, wenn das Icon des Kreisels hinterleuchtet ist.

Gravity Modus ausgeschaltet (Icon ist grau)

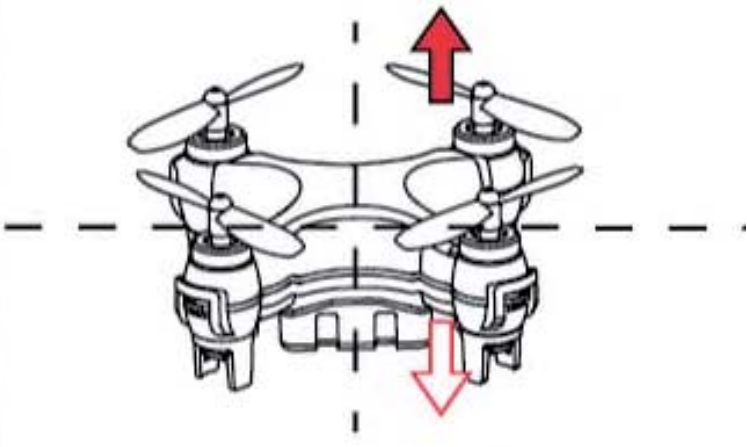


Gravity Modus eingeschaltet (Icon ist hinterleuchtet)



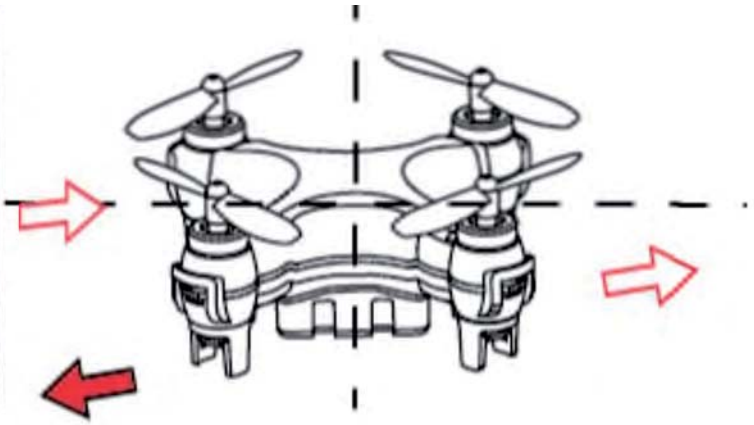
Ist der Gravity Modus gewählt, steuern Sie den Copter wie folgend beschrieben:



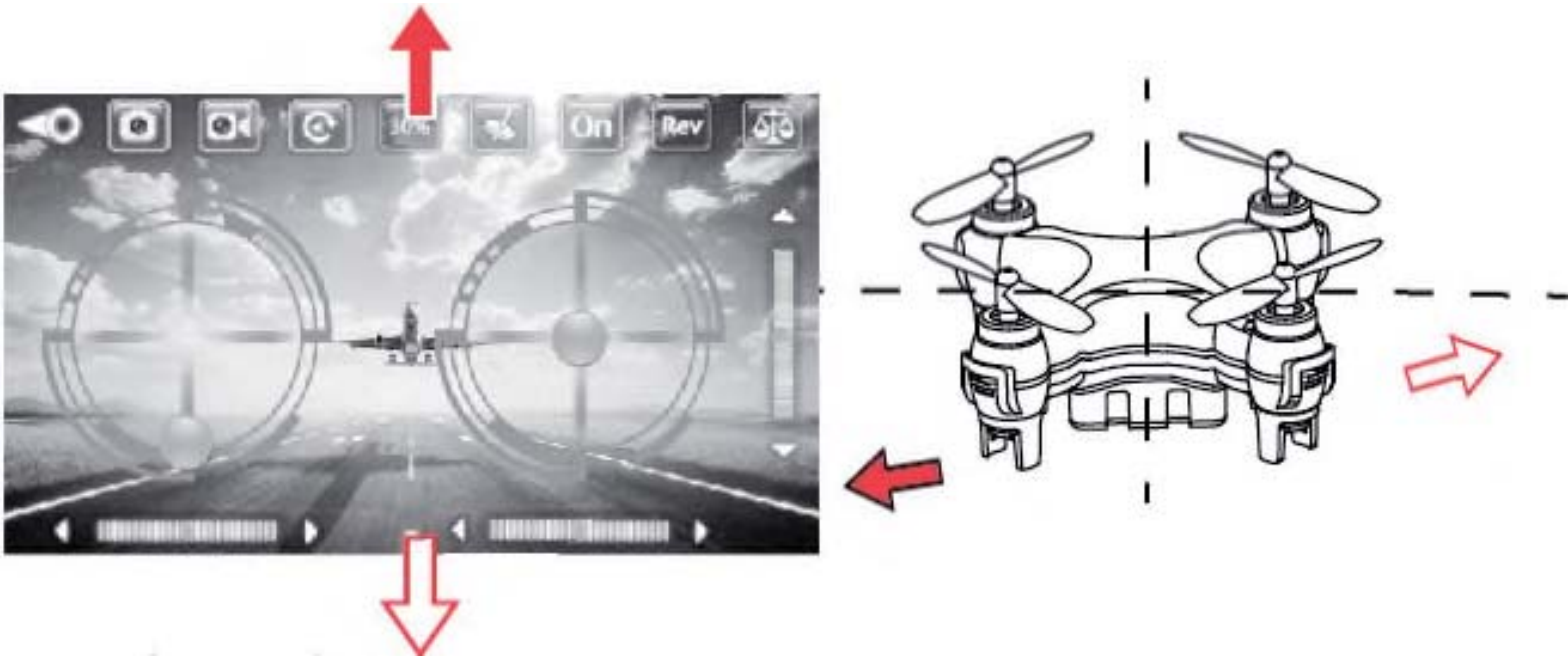


(1) Höhenkontrolle: Drücken Sie den Kontrollball und schieben ihn hoch, die Motoren drehen schneller und der Copter steigt. Je höher Sie den Ball schieben, desto schneller drehen sich die Propeller und der Copter steigt weiter. Schieben Sie den Ball nach unten und der Copter sinkt.

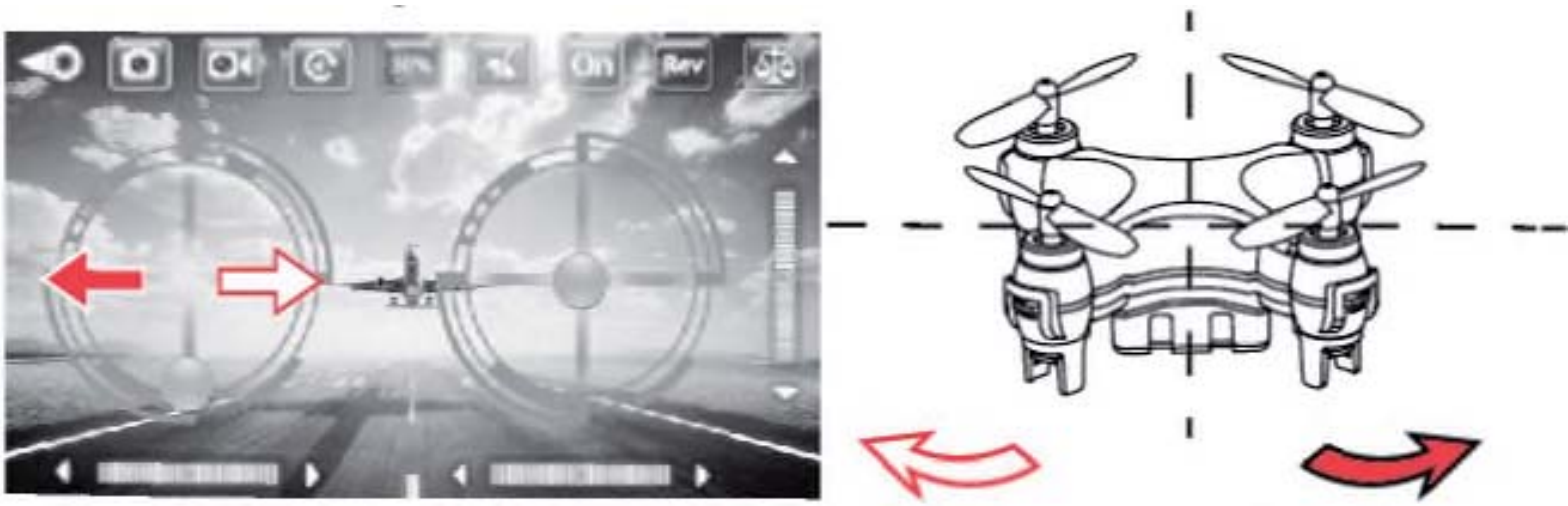




(2) Seitwärtsflug (links/rechts): Wenn das Mobilgerät nach links oder rechts gekippt wird, fliegt der Copter nach links oder rechts.



(3)Vorwärts/Rückwärtsflug: Wenn der Copter vorwärts oder rückwärts fliegen soll, kippen Sie Ihr Mobilgerät nach vorn oder nach hinten.



(4) Drehung Links/Rechts: Wenn Sie den Kontrollball nach links oder rechts bewegen, führt der Copter eine Links- oder Rechts-drehung aus.

3. Hinweis

(1) Wenn Sie keine WiFi Verbindung herstellen können, schalten Sie WiFi in den Einstellungen aus und wieder ein.

(2) Wenn Sie den Copter ausgeschaltet hatten und erneut fliegen möchten, starten Sie die App neu.

(3) Die maximale Reichweite für das WIFI Signal ist 15 Meter. Fliegen Sie nicht weiter, um nicht die Kontrolle zu verlieren.

6. Kalibrierung

Wenn der Flug des Copters unstabil und ungenau ist, sollten Sie eine Neukalibrierung vornehmen. Stellen Sie dazu den Copter auf eine Ebene Fläche und drücken Sie das Kalibrierungs Icon. Die Positions Led fangen an zu blinken und zeigen den erfolgreichen Abschluss der Kalibrierung durch dauerleuchten an.



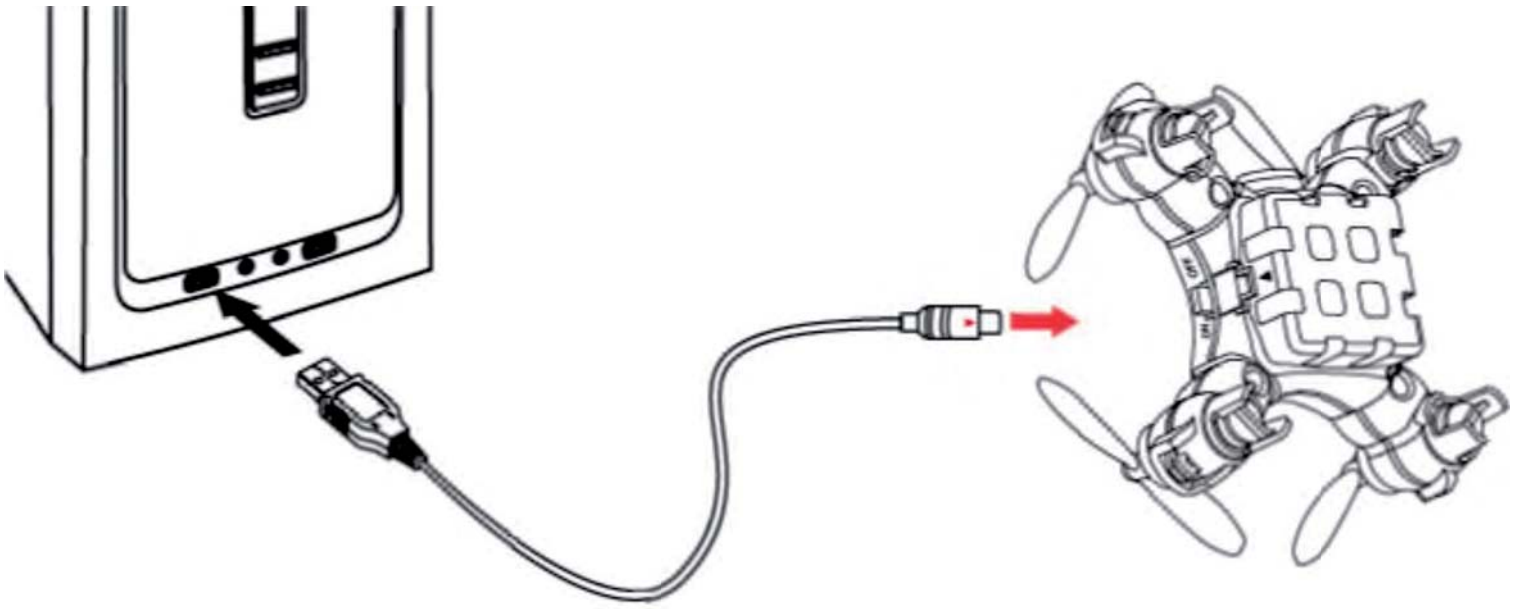
Icon für Kallibrierung

7. Aufladen des Flugakkus

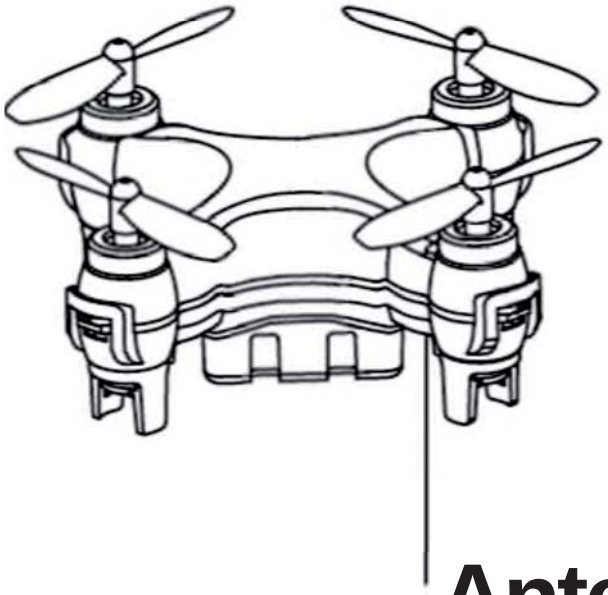
Verbinden Sie den kleinen Stecker des Ladekabels mit der Ladebuchse des Copters. Schließen Sie den USB Stecker an eine herkömmliche USB Stromversorgung (Handy Ladegerät) oder die USB Buchse eines Computers an.
Der Ladevorgang wird durch eine Beleuchtung des USB Steckers angezeigt. Der Ladevorgang ist beendet, wenn das Licht im USB Stecker erlischt.

Bitte beachten!:

Wickeln Sie das Ladekabel bitte vor dem Ladevorgang ganz ab (wie in der Abbildung gezeigt). Benutzen Sie bitte nur USB Adapter, die eine ausreichende Leistung besitzen (mindestens 5 Watt oder 5 V 1 A, optimal 12 Watt oder 5V 2,4 A). Bei der Verwendung eines USB Anschlusses an einem Computer, stellen Sie bitte sicher, dass dieser auch tatsächlich mit Spannung versorgt ist. Im Allgemeinen stellen diese Anschlüsse nur ausreichend Ladeleistung zur Verfügung, wenn der Computer eingeschaltet ist.



Um das WiFi Signal zu stabilisieren, ziehen Sie bitte das Antennenkabel an der Unterseite des Copters aus der Führung heraus und richten es für den Flug senkrecht aus.



Antenne

HINWEISE

Beenden des Flugbetriebes:
Wenn Sie den Flugbetrieb beendet haben, schalten Sie den Powerschalter auf „off".
Wenn der Akku nach etwa 10 Minuten abgekühlt ist, können Sie ihn aufladen.

Schalten Sie die Fernsteuerung aus. Kontrollieren Sie, ob die Rotorblätter unbeschädigt sind.
Um Verletzungen zu vermeiden, tauschen Sie defekte Rotorblätter gegen neue.

Bei längeren Verwendungspausen:
Nehmen Sie bitte die Batterien aus der Fernsteuerung. Der Akku des Copters verbleibt im Gerät, vergessen Sie aber bitte nicht, den Akku nach etwa 6 Monaten zu laden,
um eine Tiefentladung zu vermeiden.

R&TTE Text

Hiermit erklärt die Firma:
Halogenkauf Lightech GmbH, Schlehenweg 4, 29690 Schwarmstedt,
dass sich das beschriebene Gerät in Übereinstimmung mit den grundlegenden Anforderungen und den anderen relevanten Vorschriften der Richtlinie 1999/5/EG befindet.
Die vollständige Konformitätserklärung befindet sich auf der Rückseite.
Es handelt sich um eine Funkanlage der Klasse 1. Der Betrieb ist in allen Ländern der EU erlaubt.

Elektroschrottgesetz

Nach Gebrauchsende:
Entnehmen Sie bitte alle Batterien und entsorgen Sie diese separat.
Geben Sie alte elektrisch betriebene Geräte bei den Sammelstellen für Elektroschrott ab.
Die übrigen Teile gehören in den Hausmüll.



DROHNENSTORE24.DE
... DER DROHNEN-GURU

EG-KONFORMITÄTSERKLÄRUNG

EC Declaration of conformity

Name/Inverkehrbringer:
Name / adress of manufacturer

HALOGENKAUF LIGHTECH® GMBH
Schlehenweg 4
29690 Schwarmstedt
Deutschland

Hersteller:
manufacturer:

CHEERSON

Produktbezeichnung:
product title:

CX-10 Micro Quadrocopter

.....

Artikel-Nummer:
article ref.-number:

CHEECX10W

.....

Wir bestätigen die Konformität des o.g. Produktes mit folgenden Normen:
We acknowledge the conformity of the above mentioned product with the following standards:

Angewendete Normen:
Gesundheit und Sicherheit (§ 3 Abs. 1 Nr. 1 FTEG/Artikel 3 (1) a) RTTE):
EN 50371:2002
EN 60825-1:1994+A1:2002+A2:2001

Elektromagnetische Verträglichkeit (§ 3 Abs. 1 Nr. 2 FTEG/Artikel 3 (1) b) RTTE):
EN 301 489-1 V1.8.1:2008
EN 301 489-03 V 1.4.1:2002
EN 55022: 2010
EN 55024: 2010

Nutzung des zugewiesenen Funkspektrums (§ 3 Abs. 2 FTEG/Artikel 3 (2) RTTE):
EN 300 440-2 V1.4.1:2010

CE-Kennzeichnung:
Application of CE-marking:

2016

Aussteller:
manufacturer:

HALOGENKAUF LIGHTECH® GMBH

Ort, Datum:
Place, Date:

Schwarmstedt, den 30.03.2016

Stempel, rechtsverbindliche Unterschrift
stamp, signature of the applicant

